Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Кудрявцев МФЕДЕРАЯВНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ Должность: Проректор тор в должность проректор тор в должность должность предерственность проректор тор в должность проректор тор в должно ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Уникальный программный ключ: ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ 790a1a8**(\*POCCUMENT)** ТОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ НАРОДНОГО ХОЗЯЙСТВА <del>ИМ</del>ЕНИ В.И. ВЕРНАДСКОГО»

(Университет Вернадского)

Кафедра Электрооборудования и электротехнических систем

Принято Ученым советом Университета Вернадского «28» марта 2024 г. протокол № 9 «УТВЕРЖЛЕНО» Проректор по образовательной деятельности Кудрявцев М.Г. «28» марта 2024 г.

#### Рабочая программа дисциплины

Технология обслуживания и ремонта производственных сельскохозяйственных электроустановок, осветительных приборов, электроаппаратов и электрических машин

Наименование профессии 35.01.15 Мастер по ремонту и обслуживанию электрооборудования в сельском хозяйстве

Квалификация: Мастер

Форма обучения: очная

Рабочая программа разработана в соответствии с ФГОС СПО по специальности среднего профессионального образования 35.01.15 Мастер по ремонту и обслуживанию электрооборудования в сельском хозяйстве

Рабочая программа дисциплины разработана *доцентом* кафедры <u>электрооборудования и электротехнических систем, к.т.н., доцентом Струковым А.Н.</u>

#### Рецензент:

к.т.н., доцент кафедры Электрооборудования и электротехнических систем Базылев Б.И.

## 1 Планируемые результаты обучения по дисциплине, соотнесенные с установленными в ОПОП ВО индикаторами достижения компетенций

#### 1.1 Перечень компетенций, формируемых учебной дисциплиной

#### 2. Цели и задачи освоения учебной дисциплины, место дисциплины в структуре ОПОП ВО

Дисциплина «Технология обслуживания и ремонта производственных сельскохозяйственных электроустановок, осветительных приборов, электроаппаратов и электрических машин» относится к вариативной части ОПОП.

**Целью** дисциплины - дать будущим специалистам по электрификации и автоматизации сельского хозяйства фундаментальные знания по теории и методам расчета и проектирования электроприводов машин, а также по автоматическому управлению электроприводами машин, агрегатов и поточных линий.

- *Задачи дисциплины* — изучение и усвоение методов расчета и проектирования различных электроприводов, усвоение общетехнических принципов выполнения систем электропривода и их аппаратную и программную автоматизацию.

# 3. Объем учебной дисциплины в зачетных единицах с указанием количества академических часов, выделенных на контактную работу обучающихся с преподавателем (по видам учебных занятий, текущий и промежуточный контроль по дисциплине) и на самостоятельную работу обучающихся

3.1 Очная форма обучения

Вид учебной работы	2 семестр
Общая трудоемкость дисциплины, зачетных единиц	108
часов	
Аудиторная (контактная) работа, часов	36
в т.ч. занятия лекционного типа	12
занятия семинарского типа	24
промежуточная аттестация	-
Самостоятельная работа обучающихся, часов	72
Контроль	-
Вид промежуточной аттестации	Экзамен

## 4. Содержание дисциплины, структурированное по темам (разделам) с указанием отведенного на них количества академических часов и видов учебных занятий

4.1 Перечень разделов дисциплины с указанием трудоемкости аудиторной (контактной) и самостоятельной работы, видов контролей и перечня компетенций

Очно-заочная форма обучения

	Tp	удоемкость, час	Наименовани	Код	
Наименование разделов		в том ч	числе	е оценочного	компетен
и тем	всего	аудиторной	самостоятель	средства	ции
итем	вссто	(контактной)	ной работы	Практические	ПК 2.1.
		работы	нои рассты	задания	ПК 2.2.
Раздел 1. Основы					
электропривода в	36	12	24		
агропромышленном	30	12	24		
комплексе.					
Тема 1.1. Общие					
сведения об	18	6	12		
электроприводе.					
Тема 1.2.					
Регулирование	18	6	12		
угловой скорости	16	U	12		
электроприводов.					
Раздел 2. Основы					
электротехнологии в	36	12	24		
агропромышленном	30	12	24		
комплексе.					
Тема 2.1. Расчет	18	6	12		
мощности	10	U	12		

электроприводов.					
Тема 2.2. Типовые узлы разомкнутых систем управления.	18	6	12		
Раздел 3. Пуско- защитная аппаратура технологических процессов и рабочих	36	12	24		
машин.					
Тема 3.1. Магнитные пускатели.	18	6	12		
Тема 3.2. Тепловые реле.	18	6	12		
Промежуточная				Итоговое	
аттестация				тестирование	
ИТОГО по дисциплине	108	36	72		

#### 4.2 Содержание дисциплины по темам

#### Раздел 1. Основы электропривода в агропромышленном комплексе.

Цели: приобретение теоретических знаний об основах электропривода.

#### Залачи:

- изучение теоретического материала;
- анализ результатов по исследуемой тематике.

#### Перечень учебных элементов раздела:

#### Тема 1.1. Общие сведения об электроприводе.

Понятия, определения, терминология. Типы электроприводов. Основные направления развития электропривода. Механические характеристики электроприводов.

#### Тема 1.2. Регулирование угловой скорости электроприводов.

Механические характеристики производственных механизмов и электрических двигателей.

Уравнение движения электропривода. Механические характеристики двигателя постоянного тока параллельного возбуждения в двигательном и тормозном режимах.

#### Раздел 2. Основы электротехнологии в агропромышленном комплексе.

**Цели:** приобретение знаний об особененостях применения электротехнологий в агропромышленном комплексе.

#### Залачи:

- изучение теоретического материала;
- анализ результатов по исследуемой тематике.

#### Тема 2.1. Расчет мощности электроприводов.

Нагрев и охлаждение электродвигателей. Классификация режимов работы электроприводов. Методы определения мощности электродвигателя для различных режимов работы. Общая методика выбора электроприводов.

#### Тема 2.2. Типовые узлы разомкнутых систем управления.

Аппаратура управления и защиты электрических установок. Релейно-контактная и бесконтактная аппаратура управления и защиты. Назначение, устройство.

### Раздел 3. Пуско-защитная аппаратура технологических процессов и рабочих машин.

Цели: знакомство с пуско-защитной аппаратурой электропривода.

#### Задачи:

- изучение теоретического материала;
- анализ результатов по исследуемой тематике.

#### Тема 3.1. Магнитные пускатели.

Назначение, принцип работы, методика выбора. Плавкие предохранители. Назначение, принцип работы, методика выбора.

#### Тема 3.2. Тепловые реле.

Автоматические выключатели. Назначение, принцип работы, методика выбора. Рубильники. Кнопочные станции. Реостаты. Контакторы.

#### 5. Оценочные материалы по дисциплине

Оценочные материалы по дисциплине представлены в виде фонда оценочных средств.

## 6. Материально-техническое и учебно-методическое обеспечение дисциплины

#### 6.1 Перечень учебно-методического обеспечения по дисциплине

No	Автор, название, место издания, издательство, год издания, количество страниц, режим								
$\Pi/\Pi$	доступа								
1	Методические ук	казания	ПО	изучению	дисциплины	И	задания	для	лабораторно-
1	практических заня	тий							

## 6.2 Перечень учебных изданий, необходимых для освоения дисциплины

Электронные учебные издания в электронно-библиотечных системах (ЭБС):

<b>№</b> п/п	Автор, название, место издания, год издания, количество страниц	Ссылка на учебное издание в ЭБС
Основная:		
1	Епифанов, А.П. Электропривод : учебник / А.П. Епифанов, Л.М. Малайчук, А.Г. Гущинский. — Санкт-Петербург : Лань, 2012. — 400 с. — ISBN 978-5-8114-1234-1.	±
2	Никитенко, Г.В. Электропривод производственных механизмов : учебное посо-бие / Г.В. Никитенко. — 2-е изд., испр. и доп. — Санкт-Петербург : Лань, 2013. — 208 с. — ISBN 978-5-8114-1468-0.	система «Лань» : [сайт]. —
3	Шичков, Л.П. Электрический привод: учебник/Л.П.Шичков М.: КолосС, 2006. – 279 с.	

4	Шичков, Л.П. Электрический привод: практикум: учеб. пособие / Л.П.Шичков,О.П.Мохова;под общ. ред. Л.П.Шичкова. М.: РГАЗУ, 2014. – 184 с.
Дополнит	ельная
1	Ильинский Н.В. Электрический привод :энерго и ресурсосбереже-ние:учеб.пособие для вузов/ Н.В.Ильинский, В.В.Москаленко М.: Академия, 2008 202 с.

#### 6.3 Перечень электронных образовательных ресурсов \*

№	Электронный образовательный ресурс	Доступ в ЭОР (сеть Интернет, локальная		
п/п		сеть, авторизованный/свободный доступ		
1	Фролов, Ю.М. Регулируемый	Электронно-библиотечная система		
	асинхронный электропривод : учебное	«Лань» : [сайт]. — URL:		
	пособие / Ю.М. Фролов, В.П. Шелякин.	https://e.lanbook.com/book/102251 —		
	— 2-е изд., стер. — Санкт-Петербург :	Режим доступа: для авториз.		
	Лань, 2018. — 464 с. — ISBN 978-5-	пользователей.		
	8114-2177-0			
2	Фурсов, В.Б. Моделирование	Электронно-библиотечная система		
	электропривода: учебное пособие / В.Б.	«Лань» : [сайт]. — URL:		
	Фурсов. — 2-е изд., испр. и доп. —	https://e.lanbook.com/book/121467 —		
	Санкт-Петербург: Лань, 2019. — 220 с.	Режим до-ступа: для авто-риз.		
	— ISBN 978-5-8114-3566-1	пользователей.		

### 6.4 Современные профессиональные базы данных, информационные справочные системы и лицензионное программное обеспечение

Современные профессиональные базы данных, информационные справочные системы, цифровые электронные библиотеки и другие электронные образовательные ресурсы

- 1. Договор о подключении к Национальной электронной библиотеке и предоставлении доступа к объектам Национальной электронной библиотеки №101/НЭБ/0502-п от 26.02.2020 5 лет с пролонгацией
- 2. Соглашение о бесплатном тестовом доступе к Polpred.com. Обзор СМИ 27.04.2016 бессрочно
- 3. Соглашение о бесплатном тестовом доступе к Polpred.com. Обзор СМИ 02.03.2020 бессрочно
- 4. Информационно-справочная система «Гарант» URL: <a href="https://www.garant.ru/">https://www.garant.ru/</a> Информационно-справочная система Лицензионный договор №  $261709/O\Pi-2$  от 25.06.2021
  - 5. «Консультант Плюс». URL: http://www.consultant.ru/ свободный доступ
- 6. Электронно-библиотечная система AgriLibhttp://ebs.rgunh.ru/ (свидетельство о государственной регистрации базы данных №2014620472 от 21.03.2014).

### Доступ к электронной информационно-образовательной среде, информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»

- 1. Система дистанционного обучения Moodle <u>www.portfolio.rgunh.ru</u> (свободно распространяемое)
- 2. Право использования программ для ЭВМ MirapolisHCM в составе функциональных блоков и модулей: Виртуальная комната.

- 3. Инновационная система тестирования программное обеспечение на платформе 1С (Договор № К/06/03 от 13.06.2017). Бессрочный.
  - 4. Образовательный интернет портал Российского государственного аграрного заочного университета (свидетельство о регистрации средства массовых информации Эл № ФС77-51402 от 19.10.2012).

#### Лицензионное и свободно распространяемое программное обеспечение

- 1. OpenOffice свободный пакет офисных приложений (свободно распространяемое)
  - 2. linuxmint.com https://linuxmint.com/ (свободно распространяемое)
- 3. Электронно-библиотечная система AgriLib <a href="http://ebs.rgunh.ru/">http://ebs.rgunh.ru/</a> (свидетельство о государственной регистрации базы данных № 2014620472 от 21.03.2014) собственность университета.
- 4. Официальная страница ФГБОУ ВО «Российский государственный университет народного хозяйства имени В.И. Вернадского» <a href="https://vk.com/rgunh">https://vk.com/rgunh</a> (свободно распространяемое)
- 5. Антивирусное программное обеспечение Dr. WEB Desktop Security Suite (Сублицензионный договор № 13740 на передачу неисключительных прав на программы для ЭВМ от 01.07.2021).

### 6.5 Перечень учебных аудиторий, оборудования и технических средств обучения

обучения	
Учебная аудитория для проведения лекционных занятий (поточная). Специализированная мебель, доска меловая, персональный компьютер в сборке с выходом в интернет, проектор экран настенный рулонный.	143900, Московская область, г. Балашиха, ул. Юлиуса Фучика д.1, каб. 401 Площадь помещения 73,5 кв. м. № по технической инвентаризации 401, этаж 4
Учебная аудитория для проведения учебных занятий (урок, практическое занятие, лабораторное занятие, консультация, лекция, семинар), для проведения групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля, промежуточной аттестации и воспитательной работы. Специализированная мебель, доска меловая. Лабораторный стенд «Изучение и испытания электромагнитных реле тока, напряжения, промежуточных и указательных реле», Лабораторный стенд «Изучение и испытания комбинированных токовых реле типа РТ-80 и реле времени типа ЭВ-200», Лабораторный стенд «Максимальные токовые защиты и токовые отсечки на переменном оперативном токе», Лабораторный стенд «Автоматическое повторное включение линий электропередачи», Лабораторный стенд «Автоматическое включение резервного питания», Лабораторный стенд «Изучение и исследование работы полупроводниковой максимальной токовой защиты типа ТЗВР и полупроводникового устройства АПВ-2П», Лабораторный стенд «Передача электрической энергии в распределительных сетях» Модель №121113	143900, Московская область, г. Балашиха, ул. Юлиуса Фучика д.1, каб. 410 Площадь помещения 75,0 кв.м № по технической инвентаризации 416, этаж 4
Помещение для самостоятельной работы. Персональные компьютеры в сборке с выходом в интернет.	143907, Московская область, г. Балашиха, ул. шоссе Энтузиастов, д. 50, читальный зал Площадь помещения 497,4 кв. м. № по технической инвентаризации 177, этаж 1
Помещение для самостоятельной работы. Специализированная мебель, персональные компьютеры в сборке с выходом в интернет.	143900, Московская область, г. Балашиха, ул. Юлиуса Фучика д.1, каб. 320 Площадь помещения 49,7 кв. м. № по технической инвентаризации 313, этаж 3

Учебная аудитория для учебных занятий обучающихся из числа инвалидов и лиц с OB3. Специализированная мебель. Автоматизированное рабочее для место инвалидовколясочников с коррекционной техникой и индукционной системой ЭлСис 290; Автоматизированное рабочее место для слабовидящих и незрячих пользователей со стационарным видеоувеличителем ЭлСис 29 ON; Автоматизированное рабочее место для слабовидящих и незрячих пользователей с портативным видеоувеличителем ЭлСис Автоматизированное рабочее место для слабовидящих и незрячих пользователей с читающей машиной ЭлСис 207 CN; Аппаратный комплекс с функцией видеоувеличения и чтения для слабовидящих и незрячих пользователей ЭлСис 207 OS.

143907, Московская область, г. Балашиха, ул. шоссе Энтузиастов, д. 50, каб. 105 Площадь помещения 52,8 кв. м. № по технической инвентаризации 116, этаж 1

#### ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ МИНИСТЕРСТВА СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

## «РОССИЙСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ НАРОДНОГО ХОЗЯЙСТВА ИМЕНИ В.И. ВЕРНАДСКОГО» (Университет Вернадского)

Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля и промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине

Технология обслуживания и ремонта производственных сельскохозяйственных электроустановок, осветительных приборов, электроаппаратов и электрических машин

Наименование профессии 35.01.15 Мастер по ремонту и обслуживанию электрооборудования в сельском хозяйстве

Квалификация: Мастер

Форма обучения: очная

Балашиха, 2024 г.

#### 1.Описание показателей и критериев оценивания планируемых результатов обучения по учебной дисциплине

Компетенций	Уровень освоения*	Планируемые результаты обучения	Наименование оценочного средства
ПК 2.1. Производить монтаж силовых и осветительных проводов и кабелей. ПК 2.2. Производить обслуживание и ремонт силовых и осветительных проводов и кабелей.	Пороговый (удовлетворительно)	Знает: определяет необходимые исходные данные для проведения обследования и подготовки обоснования создания автоматизированных систем управления технологическими процессами. Выбирает и обосновывает состав технологических процессов, подлежащих автоматизации. Определяет необходимые мероприятия по формированию обоснованного предложения о целесообразности создания автоматизированной системы управления технологическими процессами и выработке исходных технических требований к системе. Анализирует известные случаи применения автоматизированной системы управления технологическими процессами для аналогичных объектов и данные технико-экономического обследования существующего объекта и его системы управления  Умеет: использует различные варианты функциональной структуры и структур обеспечения автоматизированной системы управления системами электропривода, использования различных видов электрических машин. Определяет варианты функциональной структуры электропривода по видам обеспечения автоматизированной системы управления. Использует типовые проектные решения электроприводов различных принципов действия  Владеет: использует основы управления персоналом, включая вопросы оплаты труда Основы теории управления Современные инструменты и методы управления организацией, в том числе методы планирования деятельности, распределения поручений, контроля исполнения, принятия решений	Выполнение практического задания Итоговое тестирование
	Продвинутый (хорошо)	<b>Твердо знает:</b> определяет необходимые исходные данные для проведения обследования и подготовки обоснования	Выполнение практического
	(хорошо)	для проведения ооследования и подготовки оооснования	задания

T		
	создания автоматизированных систем управления	Итоговое тестирование
	технологическими процессами. Выбирает и обосновывает	
	состав технологических процессов, подлежащих	
	автоматизации. Определяет необходимые мероприятия по	
	формированию обоснованного предложения о	
	целесообразности создания автоматизированной системы	
	управления технологическими процессами и выработке	
	исходных технических требований к системе. Анализирует	
	известные случаи применения автоматизированной	
	системы управления технологическими процессами для	
	аналогичных объектов и данные технико-экономического	
	обследования существующего объекта и его системы	
	управления	
	Уверенно умеет: использует различные варианты	
	функциональной структуры и структур обеспечения	
	автоматизированной системы управления системами	
	^	
	функциональной структуры электропривода по видам	
	обеспечения автоматизированной системы управления.	
	Использует типовые проектные решения электроприводов	
	различных принципов действия	
	Уверенно владеет: использует основы управления	
	персоналом, включая вопросы оплаты труда Основы	
	теории управления Современные инструменты и методы	
	управления организацией, в том числе методы	
	планирования деятельности, распределения поручений,	
	контроля исполнения, принятия решений	
	Сформировавшееся систематическое знание:	Выполнение практического
	определяет необходимые исходные данные для проведения	задания
	обследования и подготовки обоснования создания	Итоговое тестирование
Высокий	автоматизированных систем управления технологическими	
(онрицто)	процессами. Выбирает и обосновывает состав	
	технологических процессов, подлежащих автоматизации.	
	Определяет необходимые мероприятия по формированию	
	обоснованного предложения о целесообразности создания	
	•	

автоматизированной управления системы технологическими процессами и выработке исходных технических требований к системе. Анализирует известные случаи применения автоматизированной системы управления технологическими процессами ДЛЯ аналогичных объектов и данные технико-экономического обследования существующего объекта и его системы управления Сформировавшееся систематическое умение: использует различные варианты функциональной структуры и структур обеспечения автоматизированной системы управления электропривода, системами использования различных видов электрических машин. Определяет варианты функциональной структуры обеспечения электропривода ПО видам автоматизированной системы управления. Использует типовые проектные решения электроприводов различных принципов действия Сформировавшееся систематическое владение: использует основы управления персоналом, включая вопросы оплаты труда Основы теории управления Современные инструменты и методы управления

в том числе методы планирования

поручений,

контроля

распределения

исполнения, принятия решений

организацией,

деятельности,

#### 2. Описание шкал оценивания

#### 2.1 Шкала оценивания на этапе текущего контроля

\* Студенты, показавшие уровень усвоения ниже порогового, не допускаются к промежуточной аттестации по дисциплине.

Студенты, показавыте уровены усвоения инже порогового, не допускаются к промежуто той иттестации по днецивние.							
Форма	текущего	Отсутствие	усвоения	Пороговый	Продвинутый (хорошо)	Высокий (отлично)	
контроля		(ниже порогово	ого)*	(удовлетворительно)			
Выполнение		не выполнена	или все	Решено более 50% задания,	Решено более 70% задания,	все задания решены без	
практического	задания	задания	решены	но менее 70%	но есть ошибки	ошибок	
		неправильно					
Тест		Менее 51%		51-79%	80-90%	91% и более	

## 2.2 Шкала оценивания на этапе промежуточной аттестации (зачет и экзамен в виде итогового теста, курсовая работа)

Форма промежуточной аттестации	Отсутствие усвоения (ниже порогового)	Пороговый (удовлетворительно)	Продвинутый (хорошо)	Высокий (отлично)
Выполнение итоговых тестов (не менее 15 вопросов на вариант)	Менее 51%	51-79%	80-90%	91% и более

3. Типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих этапы формирования компетенций в процессе освоения образовательной программы

#### ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ДЛЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ

Лабораторная работа 1

#### ИССЛЕДОВАНИЕ МЕХАНИЧЕСКОЙ ХАРАКТЕРИСТИКИ ТРЕХФАЗНОГО АСИНХРОННОГО ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЯ

#### Цель работы

Целью работы является изучение способов получения механических характеристик электродвигателей, снятие механической характеристики трехфазного асинхронного электродвигателя с короткозамкнутым ротором косвенным методом, расчет механической характеристики того же электродвигателя по уточненной формуле Клосса, построение полученных экспериментальной и расчетной механических характеристик.

#### Порядок выполнения работы

- 1. Запишите основные технические (паспортные) данные используемых машин, аппаратов и приборов.
- 2. Соберите электрическую схему (рис.1.1) для снятия механической характеристики электродвигателя и произведите запись механической характеристики электродвигателя и пониженного напряжения при пуске двухкоординатным регистрирующим прибором.
- 3. Пересчитайте полученную экспериментально механическую характеристику электродвигателя для номинального напряжения и вычислите кратности его пускового и критического моментов.
- 4. По уточненной формуле Клосса рассчитайте механическую характеристику испытываемого электродвигателя.
- 5. Постройте в одной системе координат экспериментальную и расчетную механические характеристики электродвигателя.

Полученную запись механической характеристики при пониженном напряжении необходимо пересчитать к номинальному напряжению электродвигателя. Для этого необходимо воспользоваться записью напряжения во время пуска электродвигателя и учесть, что вращающий момент асинхронного электродвигателя прямо пропорционален квадрату приложенного напряжения, Результаты свести в табл. 1.1,

Экспериментальная механическая характеристик

Таблица 1.1

S	0	$s=s_H$	0,1	$s=s_K$	0,3	0,5	0,7	1,0
ω, 1/c								
M(U),								
U,B								
M(U)								

 $M_H = P_H/\omega_H = P_H/0,105*n_H =$ 

 $M_{\Pi}*=M_{\Pi}/M_{H}=$ 

 $M_{K^*} = M_K / M_H =$ 

Переход от скольжения к частоте вращения по соотношению:

$$\omega = \omega_0(1-s)$$
,

где  $\omega_0 = \pi n_0/30 = 0,105 \ n_0$  — синхронная частота вращения электродвигателя, 1/с.

К п. 4.

Механическую характеристику трехфазного асинхронного электродвигателя рассчитывают по уточненной формуле Клосса, приняв отношение активного сопротивления фазы обмотки статора к приведенному активному сопротивлению фазы обмотки ротора, равному единице и задаваясь значениями скольжения от 0 до 1:

$$M = \frac{2M_{K}(1 + s_{K})}{s/s_{K} + s_{K}/s + 2s_{K}}$$

где M — максимальный (критический) вращающий момент двигателя, определяемый по экспериментальным данным, H-м;

s<sub>K</sub> — критическое скольжение, соответствующее максимальному вращающему моменту двигателя. Значение s<sub>K</sub> взять по экспериментальным данным.

Результаты расчета свести в табл. 1.2.

Таблица 1.2

	Расчетная л	леханически	ія характе <sub>і</sub>	ристика эле	гктроовига	<i>ітеля</i>		
s	0	s=s <sub>H</sub> =	0,1	s=s <sub>K</sub> =	0.3	0.5	0.7	1.0
ω,1/c								
М, Н*м								

К п. 5.

Экспериментальную и расчетную механические характеристики  $\omega = f(M)$  строят в одной системе координат (рис.1-2), с указанием характерных точек: номинального режима, критического и пускового, а также режима для минимального вращающего момента в пусковой части механической характеристики.

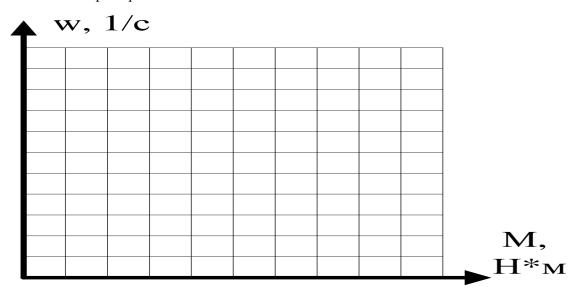


Рис.1.2. Экспериментальная и расчетная механическая характеристики асинхронного двигателя типа\_\_\_\_\_\_ и номинальной мощностью\_\_\_\_\_ кВт.

В выводах по работе отметить степень совпадения экспериментальной и расчетной механических характеристик и зависимость вращающего момента асинхронного двигателя от напряжения.

Наименование, типы и технические данные использованных аппаратов, машин и приборов

### ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ДЛЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ КОМПЛЕКТ ТЕСТОВ для промежуточной аттестации (экзамен) по дисциплине

#### Цифровые трансформации, информационные технологии

## Комплект оценочных материалов по дисциплине Электропривод и электрооборудование (компетенция ПК-2).

Задания открытого типа — 2 мин. на ответ, задания закрытого типа — 5 мин. на ответ.

<b>№</b> п.п	Задание	Варианты ответов	Верный ответ или № верного ответа	Формируемая компетенция
		Задания закрытого т	гипа	
1.	При каком значении напряжения $U\partial$ на зажимах пускаемого асинхронного двигателя привода технологической	$U\partial = UH$ $U\partial = 0,5UH$ $U\partial = 0,7UH$ $U\partial = 0,8UH$	<i>U∂=Uн</i>	ПК-2
	установки электрическая сеть отдаёт максимальную мощность?			
2.	Какой электропривод получил преимущественное распространение в сельскохозяйственном производстве:	синхронный асинхронный постоянного тока	Асинхронный	
3.	Укажите предельное нормируемое значение снижения на зажимах асинхронного двигателя привода при пуске:	10% от U <sub>H</sub> 20% от U <sub>H</sub> ; 30% от U <sub>H</sub> ;	30% от U <sub>Н</sub> ;	
4.	Укажите предельное нормируемое значение снижения на зажимах работающего асинхронного двигателя при пуске другого	10% от U <sub>H</sub> 20% от U <sub>H</sub> 30% от U <sub>H</sub>	30% от U <sub>Н</sub>	
5.	Какие характеристики электропривода являются основой его выбора по	Технологические; Нагрузочные; Энергетические;	Нагрузочные;	

	мощности:			
6.	При каких значениях момента трогания рабочего механизма относительно номинального (М <sub>тр</sub> /М <sub>трн</sub> ) считают пуск электропривода этого механизма лёгким?	0,3 и менее 0,5 и менее 0,7 и менее	0,3 и менее	
7.	Для постоянной нагрузки электропривода коэффициент формы его нагрузочной диаграммы равен;	1; 1,11; 1,5;	1;	
8.	Для мало инерционного электропривода его коэффициент инерции менее:	15; 10; 5;	5;	
9.	Электропривод молочных сепараторов является:	слабо инерционным; средне инерционным; сильно инерционным;	сильно инерционным;	
10.	Укажите формулу, которая описывает механические характеристики грузоподъёмных механизмов:	$\begin{split} M_{M} &= M_{MO} + (M_{MH} - M_{MO})(\omega_{M} \\ / (\omega_{MH})^{3} \\ M_{M} &= M_{MO} + (M_{MH} - M_{MO})(\omega_{M} \\ / (\omega_{MH})^{2} \\ M_{M} &= M_{MO} + (M_{MH} - M_{MO})(\omega_{M} \\ / (\omega_{MH})^{0} \end{split}$	$\begin{aligned} M_{M} &= M_{MO} + (M_{MH} \\ &- M_{MO})(\omega_{M} \\ &/ (\omega_{MH})^{0} \end{aligned}$	
11.	Укажите формулу по расчёту предельного уровня питающего напряжения при пуске асинхронного электропривода:	$U_{\Pi^*} \ge \sqrt{\frac{M_{\text{CTP}^*} + 0.2}{M_{K^*}}}$ $U_{\Pi^*} \ge \sqrt{\frac{M_{\text{CTP}^*} + 0.2}{M_{\Pi^*}}}$ $U_{\Pi^*} \ge \sqrt{\frac{M_{K^*} + 0.2}{M_{K^*}}}$		

13.	В формуле расчёта мощности на приводном валу двигателя главного электропривода дробилок и измельчителей кормов: $P = k_{xx} a \cdot Q_H / \eta_\Pi$ параметр $a$ означает:  В формуле расчёта мощности на приводном валу двигателя электропривода конвейера : $P_X = 9,81Q(c \cdot L \pm H) / \eta_\Pi$	Удельные энергозатраты на измельчение единицы продукции Скорость движения измельчаемого продукта. Коэффициент сопротивления движению продукта измельчения. Коэффициент запаса. Угол наклона поверхности движения к горизонту. Скорость движения Коэффициент сопротивления движения	Удельные энергозатраты на измельчение единицы продукции  Коэффициент сопротивления движению	
	мощности на приводном валу двигателя электропривода конвейера : $P_X = 9.81Q(c \cdot L \pm H)/\eta_{\Pi}$	движения к горизонту. Скорость движения Коэффициент	сопротивления	
	параметр $c$ означает:	Коэффициент запаса.		
	В формуле расчёта мощности на приводном валу двигателя электропривода механизма передвижения мобильного кормораздатчика: $P_X = \mu G v / \eta_\Pi$ параметр $\mu$ означает:	Угол наклона поверхности движения к горизонту Скорость движения Коэффициент трения — движения Коэффициент запаса	Коэффициент трения – движения	
		ытого типа (в т.ч. примерные в	 зопросы к зачетv/эк	замену)
1.	Вопрос	Ответ	1	ПК-2
1.	Что входит в состав электропривода?	электромеханическая система общем виде из электродвигат преобразовательного, передатуправляющего устройств		
	Для чего предназначен электропривод?	электропривод предназначен движение исполнительных ор машины и управления этим д	оганов рабочей	
3.	Основное назначение электропривода?	Основное назначение электропр преобразование электрической з механическую энергию движени органов.	оивода энергии в	
	Что такое механическая характеристика?	отношение момента статичест связано с угловой скоростью механизма	приводного вала	
	К не зависящей от скорости механическая	Такую характеристику имеют грузоподъемные механизмы и которых основной момент на	и механизмы у	

	характеристике	момент от сил трения движения.	
	относятся.	момент от сил трения движения.	
6.	К Линейно -	Измельчители сочных кормов режущего типа.	
0.	возрастающая	нзмель ители со шых кормов режущего типа.	
	механическая		
	характеристике		
	относятся		
7.	К Нелинейно -	Такую характеристику имеют центробежные	
``	возрастающей)	механизмы.	
	механическая		
	характеристике		
	относятся		
8.	К Нелинейно -	Подобная характеристика свойственна	
	убывающей	главному приводу металлрежущих станков	
	механическая	(токарных, фрезерных, сверлильных и др.).	
	характеристике		
	относятся		
9.	Реактивный момент	Возникает при движении механизмов и всегда	
	ЭТО	направлен противоположно направлению	
10	A	движения.	
10.	Активный момент	создается независимо от наличия и	
	ЭТО	направления движения и является	
		однонаправленным. Он может быть и	
11.	Естестевенная	тормозным и движущим.	
11.		Естественная характеристика одна и соответствует номинальным условиям	
	механическая характеристика	электропитания при отсутствии внешних	
	двигателя это	сопротивлений в электрических цепях	
	дынатели это	двигателя.	
12.	Искуственная	Искусственных механических характеристик	
	механическая	может быть множество за счет изменения	
	характеристика	условий электропитания и включения внешних	
	двигателя это	сопротивления в цепи электродвигателя.	
13.	Какие двигатели	Асинхронные электродвигатели получили	
	получили	наибольшее применение в	
	наибольшее	сельскохозяйственном электроприводе.	
	распространение		
	в народном		
	хозяйстве.		
14.	когда происходит	Он возникает при перегорании плавкой	
	не	вставки предохранителя одной фазы, при	
	предусмотренный	обрыве одного из фазных проводов и т.д.	
	однофазный		
	режим		
	асинхронного		
15	двигателя?	Наобходимо над сооточна фолорого струго том -	
15.	Что необходимо	Необходимо для создания фазового сдвига тока в пусковой обмотке относительно тока в рабочей, в	
	сделать для пуска	результате которого возникает пусковой	
	асинхронного двигателя в	вращающий момент.	
	двигателя в однофазном		
	режиме?		
	Pomime.		

16.	В чем отличие	Отличие СД от АД состоит в том, что их ротор	
10.	синхронного от	(индуктор) представляет собой электромагнит,	
	асинхронного	постоянный магнит или явнополюсную	
	двигателя?	магнитную систему.	
17.	Преимущества	Преимуществом коллекторных двигателей	
17.	коллекторного	является возможность получения конструктивным	
	двигателя над	путем повышенных угловых скоростей вращения,	
		доступность плавного изменения угловых	
	асинхронным.	скоростей вращения в широком диапазоне.	
18.	Недостатки	Большую конструктивную сложность, более	
	коллекторного	высокую стоимость и пониженную надежность,	
	двигателя над	прежде всего из-за наличия коллектора.	
	асинхронным.		
19.	Показатели	Показатели оценки, диапазон регулирования,	
	которыми	плавность регулирования, стабильность	
	оценивается	заданной скорости, направление	
	регулирование	регулирования, допустимая нагрузка на	
	электропривода	разных частотах вращения и экономичность	
		регулирования.	
20.	Генераторное	генераторного торможения достигается при	
	торможение-это.	угловых скоростях по ходу вращения	
		электродвигателя, превышающих его скорость	
		идеального холостого хода.	
21.	Торможение	торможение противовключением имеет место	
	противовключени	при вращении электродвигателя против	
	ем-это.	направления действия его момента.	
22.	Динамическое	Режим динамического торможения	
	торможение это.	осуществляется переключением цепей	
		вращающегося электродвигателя на режим	
		автономного генератора с нагрузкой.	
23.	Основные	допустимую температуру нагрева, надежно	
	требования к	запускаться при возможных снижениях	
	двигателям	питающего напряжения, устойчиво работать	
	электроприводов	при внешних возмущений.	
	с выбором по		
	мощности.		
24.	Что является	Основой расчета мощности	
	основой расчета	электродвигателя привода в любом режиме	
	мощности	работы служит его нагрузочная диаграмма.	
	двигателя?		
25.	Как обозначается	S1, S2, S3, S4, S5 и.т.д.	
	на двигателе		
	различные		
	режимы работы?		
26.	Зачем	номинальная мощность является предельной с	
	рассчитывать	точки зрения его допустимого нагрева и	
	мощность	диктуется классом нагревостойкости	
	двигателя по	используемой в двигателе изоляции.	
	допустимому		
	нагреву?		
27.	Основной метод	метод сопротивления, метод термометра	
	измерения нагрева		
	двигателя?		

28.	Какова	Для большинства электродвигателей	
20.	Постоянная	постоянная времени нагрева $T_H = 1525$ мин.	
		постоянная времени нагрева 1 <sub>Н</sub> — 1323 мин.	
	времени нагрева для большинства		
	электрических		
	двигателей		
	используемых в		
	сельском		
	хозяйстве?		
29.	Что такое прямой	когда электродвигатель непосредственно	
	способ пуска?	подключается на полное напряжение	
		электрической сети его называют «жёстким».	
30.	Мягкий способ	Способ пуска повышением напряжения	
	пуска.	питания от нуля до номинального.	
31.	Резисторный	Резисторный способ пуска,	
	способ пуска.	заключающийся во введении в главные	
		силовые цепи двигателей пусковых реостатов	
32.	С какой целью	целью снижения пускового тока обмотку	
	используют пуск	статора на период пуска соединяют по схеме	
	переключением со	«звезда». При этом пусковой ток в линии и	
	звезды на	пусковой момент двигателя понижаются в 3	
	треугольник.	pasa	
33.	Что такое реверс	Реверс электродвигателей это изменение	
	двигателя?	направления вращения на обратное.	
34.	Когда возможен	Этот способ реализуется при	
	способ	использовании АД с фазным ротором путем	
	управления	изменения сопротивления трехфазного	
	«изменением	реостата, включенного во внешнюю цепь	
	скольжения»	обмотки ротора.	
35.	Способ управления	Способ управления полюсного	
33.	полюсного	переключения применяют для	
	переключения	многоскоростных АД, которые имеют обмотку	
	применяют для	статора с изменяемым числом полюсов.	
36.	Что обеспечивает	Частотное регулирование	
50.	астотное	электропривода обеспечивает заданное	
	регулирование	1 1	
	электропривода.	71	
37.	Основные способы	напряжения АД. Возможно <i>механическими</i> и	
31.	регулирования		
	электроприводом и	электрическими способами. Электрические	
	какой более	способы являются более прогрессивными.	
	прогрессивный?		
38.	Переходные	Названия переходных процессов:	
	процессы	электромагнитный, механический, тепловой.	
	электропривода.		
39.	Метод свободного	Этот метод, на основании уравнения	
	выбега.	движения одномассовой системы	
		рассчитывают её приведённый момент	
		инерции.	
40.	Что необходимо	Для анализа поведения ЭП необходимо	
	для анализа	все статические моменты и силы нагрузки,	
	поведения работы	приводить к базовой угловой скорости	
	поведения рассты	приводить к освовой угловой скорости	

электроприн	вода. вращения вал	па электродвигателя.		
-------------	--------------------	----------------------	--	--